

DBW2.5

Guia rapida

Drive By Wire Controlador



- 12 V: Alimentación (al relé)
- GND: Tierra (la tierra es común para sensores y otros dispositivos)
- Motor+, Motor-: Para cablear el motor eléctrico DBW
- 5 V: Salida de referencia de 5 V para el pedal y el sensor de posición del acelerador electrónico
- Pedal in, PedalS in: Entrada de señal del pedal (variable, de 0 a 5 V)
- DBW1 in, DBW2 in, DBW1S in, DBW2S in: Entrada de señal del acelerador electrónico (variable, de 0 a 5 V)
- ECU TPS, ECU TPSS: Salida para la señal TPS de la ECU (también se puede usar la señal de pedal in)
- AC: Entrada de activación del sistema de CA (se usa para compensar la entrada de CA) (12 V positivo o 5 V positivo para activación, 0 V para desactivación)
- Launch in, Launch O, ALS arm: Para la funcionalidad ALS de simulado tipo Rally, la señal Launch o en el DBW 2.5 es una señal de nivel TTL a tierra para activación
- Idle: Entrada PWM de 5 V para control idle, 100 % de pwm es idle mínimo, 0 % de pwm es idle máximo configurado

RACE USE ONLY

DBW2.5							
Motor1+	5V	Pedal in	DBW2 in	DBW1 in	TPS ecu	AC	Motor2-
Motor1-				GND	ALS Arm	Launch	GND
Motor2+	Launch O	PedalS in	DBW2S in	DBW1S in	TPSS ecu	Idle	12V

Visto desde el conector del modulo



Colores al azar

Conecciones tipicas

					DBW2.5	A ECU	desde AC	
Motor1+	5V	Pedal in	DBW2 in	DBW1 in	TPS ecu	AC	Motor2-	
Motor1-					ALS Arm	Launch	GND	
Motor2+	Launch C	PedalS in	DBW2S in	DBW1S in	TPSS ecu	Idle	12V	

